

## ABSTRAK

Perkembangan teknologi khususnya bidang robotika saat ini berkembang dengan sangat pesat dilihat dari kebanyakan pengaplikasian teknologi robotika berbasis sistem kontrol dan kecerdasan buatan dalam bidang industri, pendidikan, maupun kehidupan sehari-hari. Dalam penelitian ini menggunakan *accelerometer* Adxl335 yang diletakan pada tangan untuk mengoperasikan sebuah *mobile* robot. Fitur *accelerometer* adxl335 memiliki 3-axis dalam 1 *chip* IC keluaran yang diproses oleh *microcontroller* yang akan mengoperasikan *mobile* robot. Untuk pengiriman data dan penerima data menggunakan NRF24L01, NRF24L01 akan mengirim data berupa perintah yang akan menjalankan sebuah *mobile* robot.

**Kata kunci :** *Accelerometer Adxl335, NRF24L01, dan Microcontroller*

## **ABSTRACT**

*The development of technology, especially in the field of robotics is currently developing very rapidly, seen from most applications of robotics technology based on control systems and artificial intelligence in the fields of industry, education, and everyday life. In this study using the Adxl335 accelerometer placed on the hand to operate a mobile robot. The Adxl335 accelerometer feature has a 3-axis in 1 IC chip output which is processed by a microcontroller that will operate the mobile robot. For sending data and receiving data using NRF24L01, NRF24L01 will send data in the form of commands that will run a mobile robot.*

***Keywords:*** Accelerometer Adxl335, NRF24L01, and Microcontroller